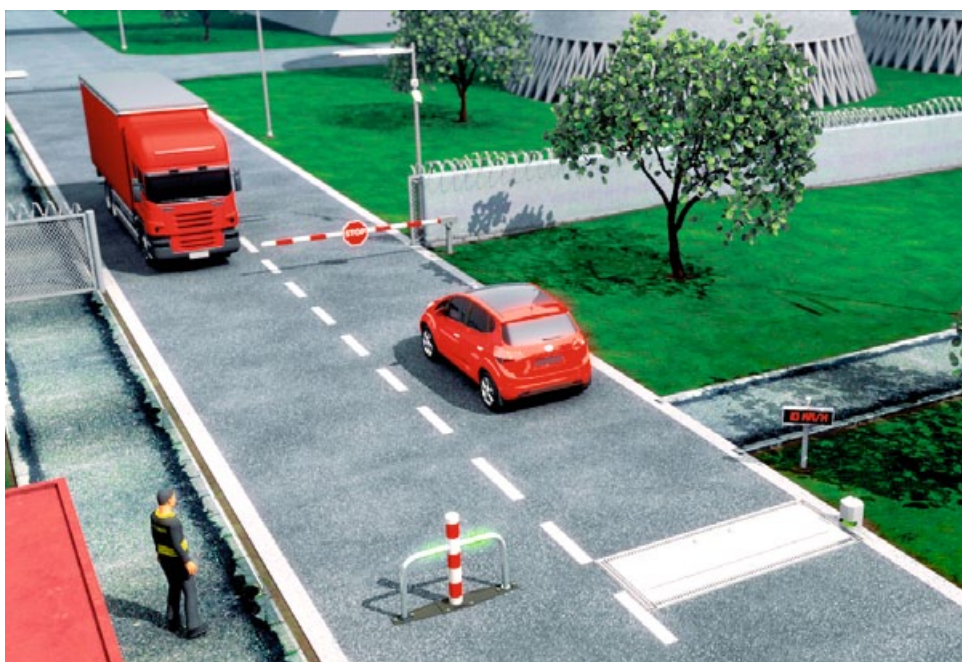


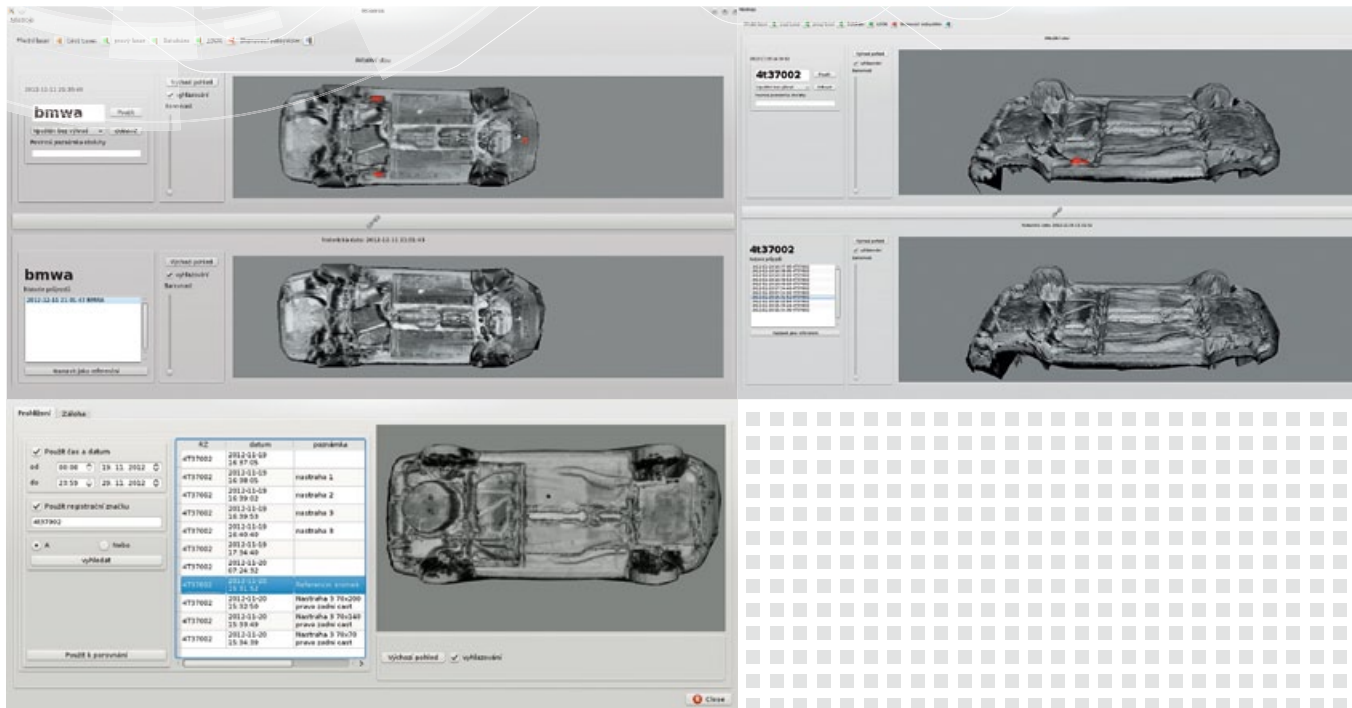
3D STACIONÁRNÍ SCANNER PODVOZKU AUTOMOBILŮ



System je určen pro vizuální inspekci povrchu podvozků motorových vozidel v rutinním provozu (osobní i nákladní provedení automobilů). Cílem systému je poloautomatické sejmутí intenzitního a hloubkového 3D obrazu v oblasti viditelného světla a blízkého IR spektra při řízeném přejezdu měřicího stanoviště.

System se vyznačuje vysokou propustností až 10 vozidel/min., minimalizací zátěže lidské obsluhy a přidavnými funkcemi archivace obrazů/modelů podvozků, možností propojení se systémem identifikace vozidel (strojové rozpoznávání RZ).





HLAVNÍ CHARAKTERISTIKA SYSTÉMU:

- ⌞ Typ vozidla: osobní i nákladní
- ⌞ Doba zpracování jednoho vozidla: Reálný čas, průměrně cca 6 s
- ⌞ Frekvence průjezdů: do 10-ti vozidel/min.

PROVEDENÍ SYSTÉMU: STACIONÁRNÍ SESTÁVAJÍCÍ Z:

- ⌞ Měřicí stanoviště zabudované ve vozovce a na povrchu;
- ⌞ Vzdálená ovládací jednotka pro obsluhu vč. výpočetního prostředku (PC);
- ⌞ Pracovní prostředí/typ instalace: venkovní/stacionární, zabudováno ve vozovce.